

Exemple d'un retour d'état

①

systeme de dimension 2

$$G(p) = \frac{5}{(p+1)(p+10)} = \frac{Y}{U}$$

Formalisme d'état: $\Rightarrow y'' + 11y' + 10y = 5u$

$$x_1 = y$$

$$x_2 = x_1' = y'$$

$$x_2' = y'' = -11y' - 10y + 5u$$

$$y'' = -11x_2 - 10x_1 + 5u$$

$$x' = \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -10 & -11 \end{pmatrix}}_A x + \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}}_B u$$

$$y = Cx = (5 \ 0)x$$

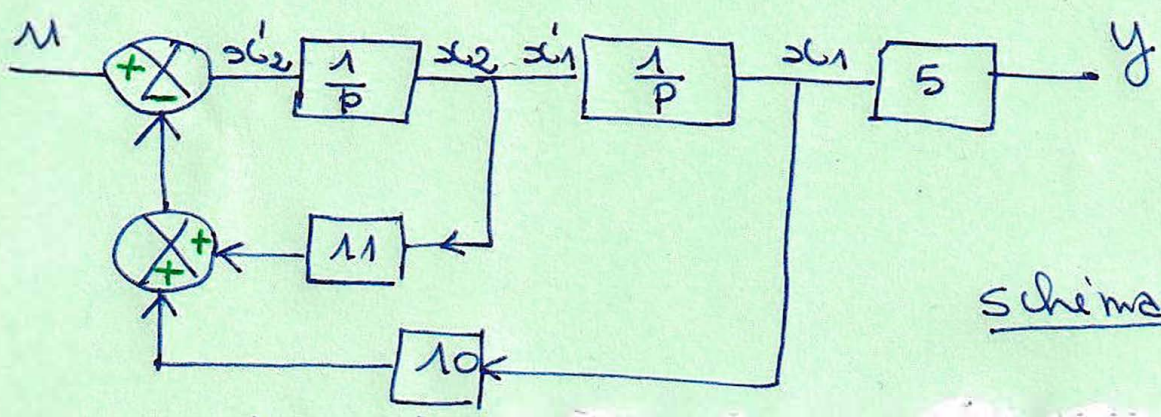


schéma bloc

on veut avoir grâce à un retour d'état un système avec un 1^{er} dépassement de 9,5% et un temps $t_{pic} = 393$ ms (temps du 1^{er} dépassement)
on vérifie d'abord que le système est commandable

$$Q_c = (B \quad AB) \quad AB = \begin{pmatrix} 1 \\ -11 \end{pmatrix}$$

$$Q_c = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & -11 \end{pmatrix} \quad \det(Q_c) = 0 - 1 = -1 \neq 0$$

\Rightarrow rang $Q_c = 2 =$ dimension du système \Rightarrow le système est commandable

le polynôme caractéristique voulu suite au relevé de l'état est $D(p) = p^2 + 2m\omega_n p + \omega_n^2$

avec $\epsilon_{pic} \times \omega_n = 3,93$ (pour un 1^{er} D de passeraient de 9,5%)

$$\Rightarrow \omega_n = \frac{3,93}{0,393} = 10 \text{ rad.s}^{-1}$$

et pour $D_1\% = 9,5 \Rightarrow m = 0,16$
(Coefficient d'amortissement)

Donc $D(p) = p^2 + 2 \times 0,16 \times 10 p + 10^2$

$$D(p) = p^2 + 12p + 100$$

on calcule les valeurs propres de la matrice $(A - BK)$

$$A - BK = \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -10 & -11 \end{pmatrix}}_A - \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}}_B \underbrace{\begin{pmatrix} k_1 & k_2 \end{pmatrix}}_K$$

$$A - BK = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -10 & -11 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ k_1 & k_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -10 - k_1 & -11 - k_2 \end{pmatrix}$$

$$\text{donc } (pI - (A - BK)) = \begin{pmatrix} p & -1 \\ k_1 + 10 & p + k_2 + 11 \end{pmatrix}$$

$$\text{et } \det(pI - (A - BK)) = p(p + k_2 + 11) + k_1 + 10$$

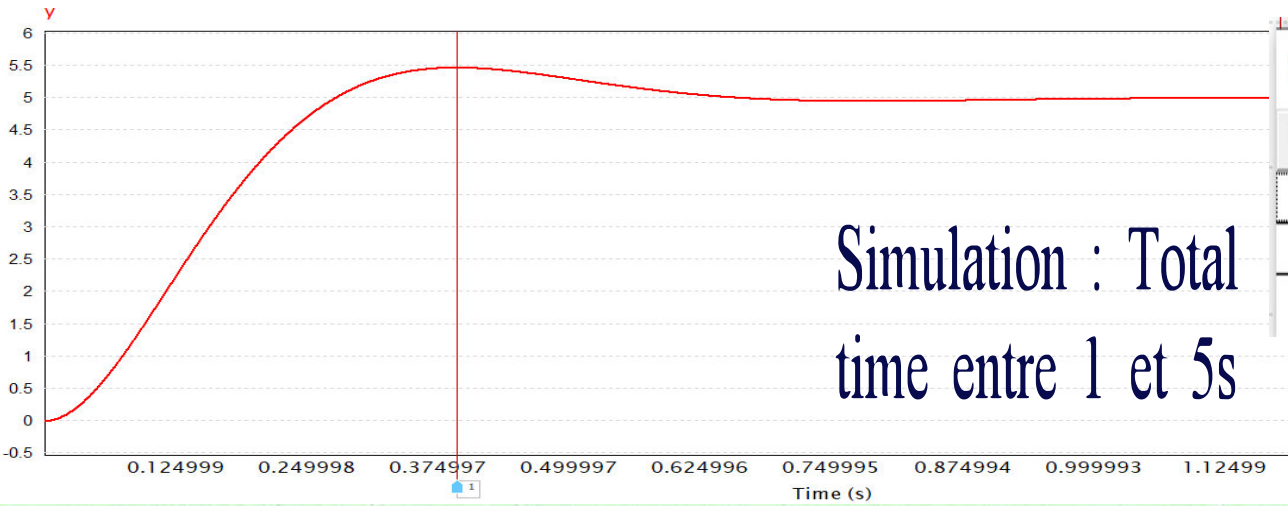
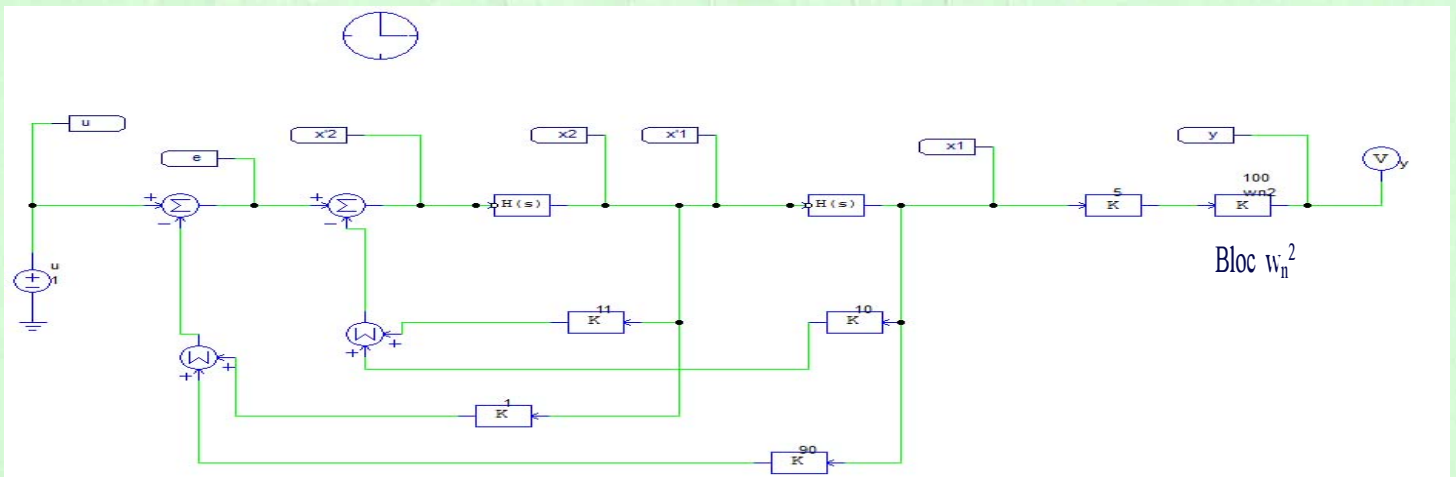
$$\Rightarrow \underbrace{p^2 + (k_2 + 11)p + k_1 + 10}_{\det(pI - (A - BK))} = \underbrace{p^2 + 12p + 100}_{D(p)}$$

ceci est vrai si

$$\left\{ \begin{array}{l} k_2 + 11 = 12 \\ k_1 + 10 = 100 \end{array} \right.$$

$$\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} k_2 = 12 - 11 = 1 \\ k_1 = 100 - 10 = 90 \end{array} \right.$$

donc $K = (k_1 \quad k_2) = (90 \quad 1)$



Measure	
X1	
Time	3.92720e-001
y	5.47381e+000

Simulation : Total time entre 1 et 5s

Attention : forme canonique d'un second ordre: $G(p) = \frac{1}{1 + \frac{2m}{\omega_n}p + \frac{p^2}{\omega_n^2}} = \frac{\omega_n^2}{p^2 + 2m\omega_n p + \omega_n^2}$

il faut ajouter ω_n^2 dans le schéma bloc

on vérifie bien que le dépassement 1 est

$$\left\{ \begin{array}{l} D\% = \frac{5.47 - 5}{5} = 9.4\% \text{ et} \\ t_{pic} = 392.8 \text{ ms} \end{array} \right.$$